

Инструкция по установке пульта РТУ на Linux

- 1) Установите deb-пакет по ссылке <https://robointellect.ru/download>

Программное обеспечение:



Пульт управления роботом-манипулятором для Windows

скачать

Внимание: Пульт управления роботом совместим только с 64-разрядными версиями операционных систем



Пульт управления роботом-манипулятором для Linux arm64

скачать

Внимание: Пульт управления роботом совместим только с 64-разрядными версиями операционных Linux систем основанных на Debian с архитектурой arm64

- 2) После скачивания файла с расширением .deb нужно доустановить необходимые зависимости командой:

```
sudo apt install gcc libgtk-3-0 libayatana-appindicator3-1 make i2c-tools dkms python3
```

- 3) После установки зависимостей необходимо открыть терминал и перейти в директорию куда вы установили пакет (Например если вы установили пакет в директорию Загрузки, то перейти в директорию можно командой `cd ~/Загрузки/`, чтобы убедиться что вы перешли в директорию с пакетом можно ввести команду `ls`)

```
maxim@maxim-desktop: ~/Загрузки/
maxim@maxim-desktop:~$ cd ~/Загрузки/
maxim@maxim-desktop:~/Загрузки$ ls
amd64_robohand_remote_control.deb
maxim@maxim-desktop:~/Загрузки$
```

- 4) После того как вы убедились что находитесь в одной директории с пакетом, можно приступить к установке пульта управления. Выполните команду `sudo dpkg -i <название вашего пакета>`

Процесс установки

После выполнения команды `sudo dpkg -i <название вашего пакета>` в терминале появится сообщение о предложении установить драйвер для работы робота, если вы хотите установить драйвер, то нужно ввести символ `y` в терминал и любой другой если установка драйвера вам не нужна. Важно отметить, что при установке драйвера может занимать некоторое время.

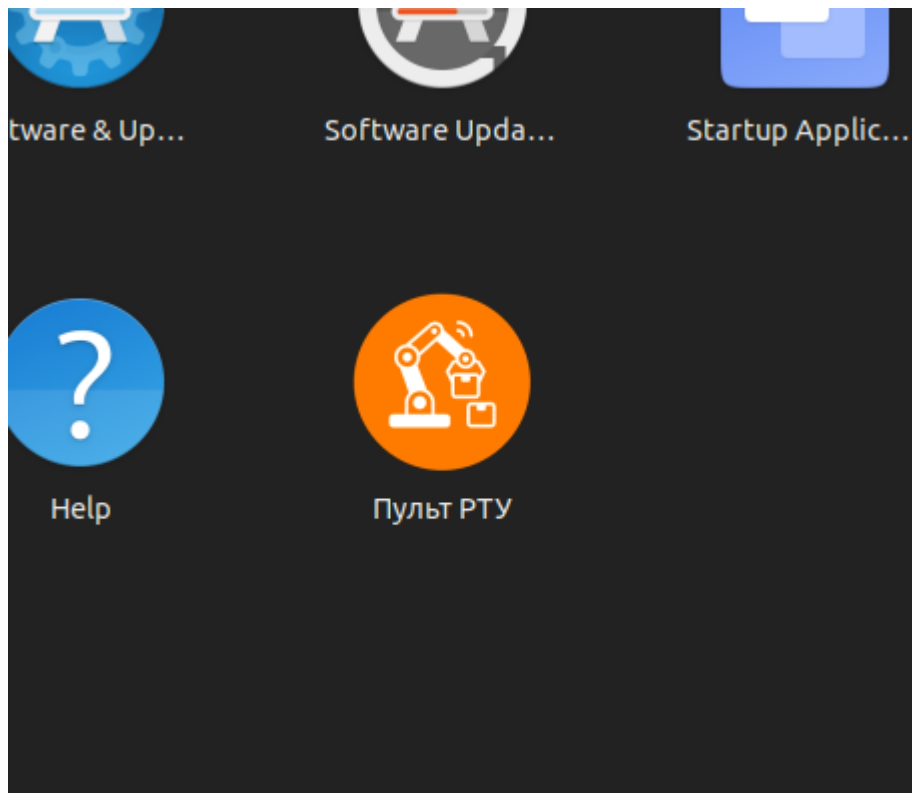
```
maxim@maxim-desktop:~/Загрузки$ sudo dpkg -i amd64_robohand_remote_control.deb
[sudo] password for maxim:
Selecting previously unselected package rrc.
(Reading database ... 186170 files and directories currently installed.)
Preparing to unpack amd64_robohand_remote_control.deb ...
Установка пульта управления РТУ...
Unpacking rrc (1.0-0) ...
Setting up rrc (1.0-0) ...
Создание сервиса для РТУ
Выполнение команды...
sudo systemctl enable robohand_remote_control.service
Created symlink /etc/systemd/system/multi-user.target.wants/robohand_remote_control.service → /lib/systemd/system/robohand_remote_control.service.
Хотите ли установить драйвер для CN341 y/n

```

После вопроса об установке драйвера, появится вопрос об изменении порта на котором будет работать пульт

```
Вы зотите поменять порт(по умолчанию 9000) y/n
y
Выберите порт
9002
Все прошло успешно! Пульт запущен на порту 9002
```

После успешной установки появится значок пульта РТУ.



После нажатия на значок пульта откроется вкладка в браузере на которой запущен пульт

